



医療・福祉 / SDGs 3,9

自動採血ロボットのプロトタイプ開発

No.5

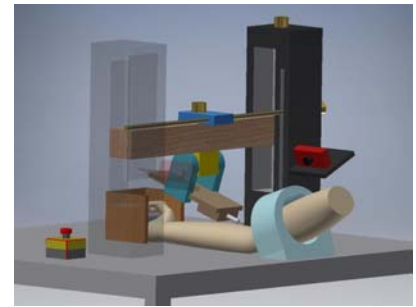
大学院理工学研究科 機械科学コース

教授 佐川 貢一(さがわ こういち)

URL: <http://www.mech.hirosaki-u.ac.jp/~sagawa/>

技術概要

- 採血対象となる血管を模擬した血管を 2 台の赤外線ステレオカメラで撮影し、模擬血管の 3 次元位置と方向を検出して、自動的に模擬血管に穿刺する技術(特許 6532042)



想定される活用例

- 見えにくい血管も対象とする自動採血ロボットの開発
- 皮膚からの血管の深さを提示する 3 次元血管可視化装置の開発
- 採血訓練システムの開発

相談可能な分野

- 医用生体工学、人間工学(人間のスポーツ動作や農作業などの3次元無拘束計測、高齢者の転倒予測、自動制御システムの開発など)

問合せ先

国立大学法人弘前大学

(産学連携)研究・イノベーション推進機構 E-mail ura@hirosaki-u.ac.jp

(特許)研究推進部 研究推進課 知的財産担当 Email chizai@hirosaki-u.ac.jp